**Objetivo:**

O nosso objetivo é entender o funcionamento do ultrassônico HC-SR04, que pode ser usado para medir distâncias e identificar a presença de objetos ou captar movimentos. Este sensor nos permite criar alarmes, sensores de presença, sistemas de escuta, sensores de estacionamento, sensores de obstáculos para serem usados em robôs, e muitas outras aplicações.

**Materiais:**

A seguir será passada toda a lista de componentes e materiais que foi usado nesse projeto;

* Arduino uno;
* Ultrasonic;
* Cabo USB;
* Jumpers;
* Protoboard;

**Montagem:**

Conectamos o Ultrasonic na protoboard e com os jumpers a conectamos ao Arduino.

**Código:**

Para iniciarmos o nosso código, primeiro precisamos incluir a biblioteca de ultrasonic, para que faça a leitura dos dados do sensor, calcule a distância em centímetros e polegadas, etc.

Em seguida definimos as portas e as condições para que o Ultrasonic funcione.